

TAS. IPI. ϕ

SECONDA UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI NAPOLI
DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA INDUSTRIALE E
DELL'INFORMAZIONE
Scuola Politecnica e delle Scienze di Base

Teoria dei Segnali/Telecomunicazioni 2

IIa PROVA INTRACORSO

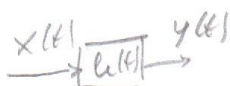
Prof. Francesco A. N. Palmieri

lunedì 28 Novembre 2016

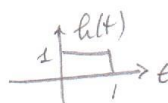
(SOLUZIONI)

- (1) Un segnale aleatorio $x(t)$ SSL avente autocorrelazione $R_X(\tau) = \Lambda(\tau)$ è posto all'ingresso di un sistema lineare avente risposta impulsiva $h(t) = u(t) - u(t-1)$. Valutare la mutua correlazione uscita-ingresso (si utilizzi il metodo grafico).
- (2) Si consideri una cascata di 2 canali lineari rumorosi aventi funzioni di trasferimento di energia $|H_1(f)|^2 = \Lambda\left(\frac{f}{B}\right)$ e $|H_2(f)|^2 = \Lambda\left(\frac{f}{2B}\right)$ ($B = 10$ KHz) e rumore additivo alle uscite $n_1(t)$ e $n_2(t)$, di potenza pari a 9 mV^2 ognuno, e spettro piatto fino alle frequenze B e $2B$ rispettivamente. Si valuti il rapporto segnale(distorto)-rumore in uscita alla catena se all'ingresso è applicato un segnale a banda piatta fino a $\frac{3B}{2}$ con densitàspettrale pari a $8 \cdot 10^{-4}$ mV^2/Hz .
- (3) Un segnale $s(t)$ passa-banda a spettro piatto tra $b = 20$ e $B = 20000$ Hz di valore efficace $P_s^{RMS} = 20$ mV è inviato su un canale distorcente avente risposta armonica di ampiezza $|H_c(f)| = \Lambda\left(\frac{f}{20000}\right)$. Successivamente il segnale è contaminato da rumore additivo avente spettro di potenza piatto da 0 a 20000 Hz e valore efficace di 5 mV. (a) Valutare il rapporto segnale(distorto)/rumore in dB alla fine della catena; (b) Proporre filtri di enfasi e de-enfasi schizzandone l'andamento approssimativo.
- (4) Dimostrare la relazione tra lo spettro di potenza dell'uscita e quello dell'ingresso per un sistema lineare tempo invariante quando l'ingresso è un segnale deterministico di potenza.

①



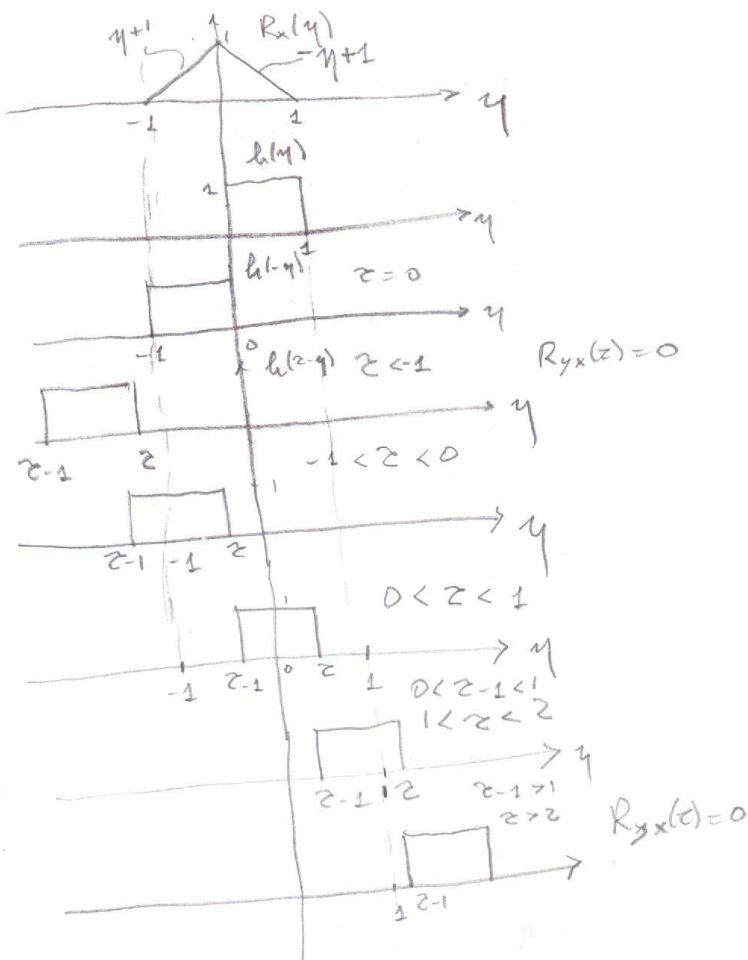
$R_x(z) = \Delta(z)$ $h(t) = u(t) - u(t-1)$



$$R_{yx}(z) = E[y(t)x(t-z)] = E\left[\int_{-\infty}^{+\infty} h(\eta)x(t-\eta) d\eta x(t-z)\right]$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} h(\eta) E[x(t-\eta)x(t-z)] d\eta = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\eta) R_x(z-\eta) d\eta$$

$$= (h * R_x)(z) = (R_x * h)(z)$$



Tds. II pi. 2

$$-1 < z < 0 \quad R_{yx}(z) = \int_{-1}^z (\eta+1) d\eta = \left. \frac{\eta^2}{2} \right|_{-1}^z + z+1 = \frac{z^2}{2} - \frac{1}{2} + z + 1$$

$$= \frac{z^2}{2} + z + \frac{1}{2}$$

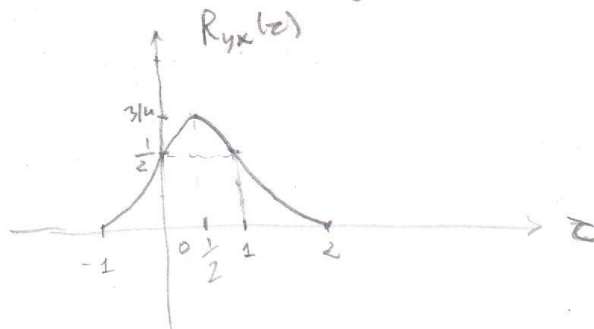
$$0 < z < 1 \quad R_{yx}(z) = \int_{z-1}^0 (\eta+1) d\eta + \int_0^z (-\eta+1) d\eta = \left. \frac{\eta^2}{2} + \eta \right|_{z-1}^0 - \left. \frac{\eta^2}{2} + \eta \right|_0^z$$

$$= -\frac{(z-1)^2}{2} - z + 1 - \frac{z^2}{2} + z = -\frac{z^2}{2} - \frac{1}{2} + z + 1 - \frac{z^2}{2} = -z^2 + z + \frac{1}{2}$$

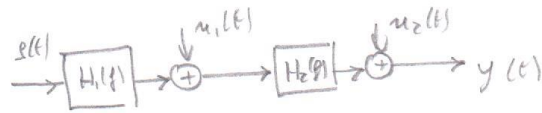
$$1 < z < 2 \quad R_{yx}(z) = \int_{z-1}^1 (-\eta+1) d\eta = -\left. \frac{\eta^2}{2} + \eta \right|_{z-1}^1 = -\frac{1}{2} + \frac{(z-1)^2}{2}$$

$$+ 1 - z + 1 = -\frac{1}{2} + \frac{z^2}{2} + \frac{1}{2} - z + z - z$$

$$= \frac{z^2}{2} - 2z + 2$$



②

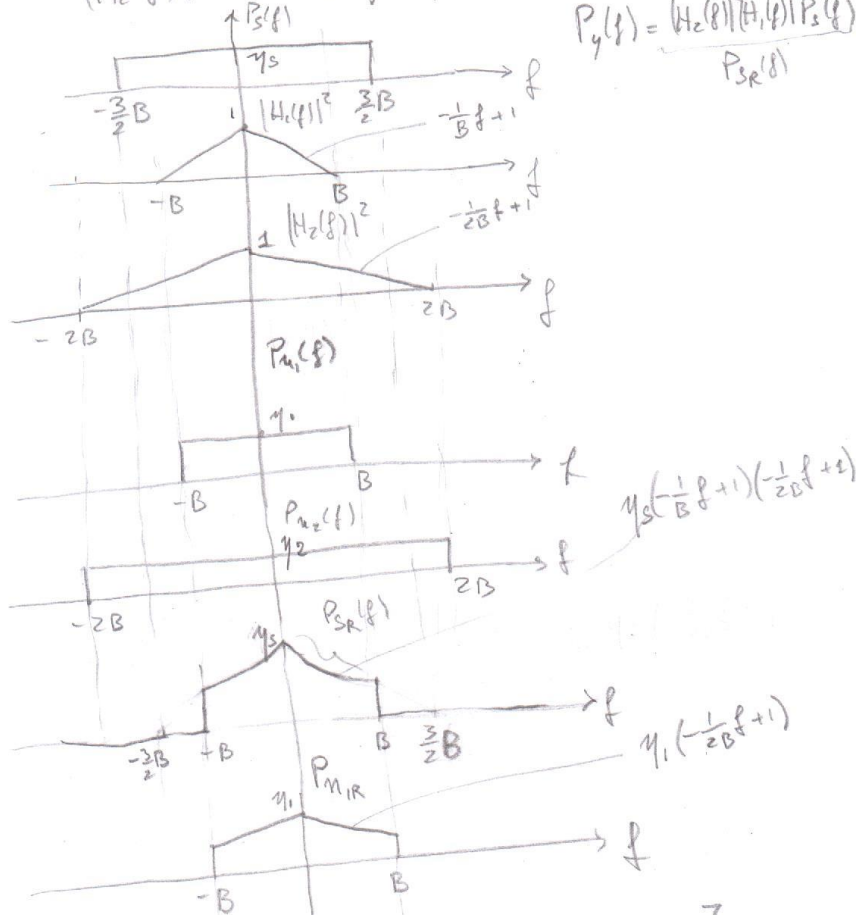


$$|H_1(f)|^2 = \Delta\left(\frac{f}{B}\right)$$

$$|H_2(f)|^2 = \Delta\left(\frac{f}{2B}\right)$$

$$y(t) = \underbrace{(h_2 * h_1 * x)(t)}_{S_R(t)} + \underbrace{(h_2 * n_1)(t) + n_2(t)}_{M_{IR}(t)}$$

$$P_y(f) = \frac{|H_2(f)|^2 |H_1(f)|^2 P_x(f)}{P_{S_R}(f)} + \frac{|H_2(f)|^2 P_{n_1}(f)}{P_{M_{IR}}(f)} + P_{n_2}(f)$$



$$P_{SR} = \int_{-\infty}^{\infty} P_{SR}(f) df = 2 \left[\int_0^B \eta_s \left(-\frac{1}{B}f + 1\right) \left(-\frac{1}{2B}f + 1\right) df \right]$$

$$= 2\eta_s \left[\int_0^B \left(+\frac{1}{2B^2}f^2 - \frac{1}{B}f - \frac{1}{2B}f + 1 \right) df \right]$$

$$= 2\eta_s \left[\frac{1}{2B^2} \frac{f^3}{3} - \frac{3}{2B} \frac{f^2}{2} \right]_0^B + B$$

$$= 2\eta_s \left[\frac{B}{6} - \frac{3B}{4} + B \right]$$

$$= 2\gamma_s B \left[\frac{1}{6} - \frac{3}{4} + 1 \right] = 2\gamma_s B \frac{2-9+12}{12} = \gamma_s B \frac{5}{6}$$

$$\frac{33}{2}$$

$$P_{SR} = \frac{5}{6} \gamma_s B$$

$$P_{n,R} = \int_{-\infty}^{+\infty} P_{n,R}(f) df = 2 \int_0^B \gamma_1 \left(-\frac{1}{2B} f + 1 \right) df = 2\gamma_1 \left[-\frac{1}{2B} \frac{f^2}{2} \Big|_0^B + B \right]$$

$$= 2\gamma_1 \left[-\frac{B}{4} + B \right] = 2\gamma_1 B \left[-\frac{1}{4} + 1 \right] = 2\gamma_1 B \frac{3}{4}$$

$$P_{n,R} = \frac{3}{2} \gamma_1 B$$

$$P_{n2} = 4B\gamma_2$$

$$\left(\frac{S}{N} \right) = \frac{P_{SR}}{P_{n,R} + P_{n2}} = \frac{\frac{5}{6} \gamma_s B}{\frac{3}{2} \gamma_1 B + 4B\gamma_2} = \frac{\frac{5}{6} \gamma_s}{\frac{3}{2} \gamma_1 + 4\gamma_2}$$

$$\gamma_s = 8 \cdot 10^{-4} (\mu V)^2 / \text{Hz}$$

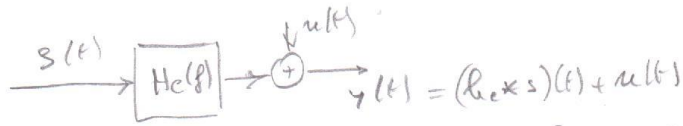
$$P_{n1} = 2B\gamma_1 \Rightarrow \gamma_1 = \frac{P_{n1}}{2B} = \frac{9}{20000} = 4.5 \cdot 10^{-4} (\mu V)^2 / \text{Hz}$$

$$P_{n2} = 4B\gamma_2 \Rightarrow \gamma_2 = \frac{P_{n2}}{4B} = \frac{9}{40000} = 2.2 \cdot 10^{-4} (\mu V)^2 / \text{Hz}$$

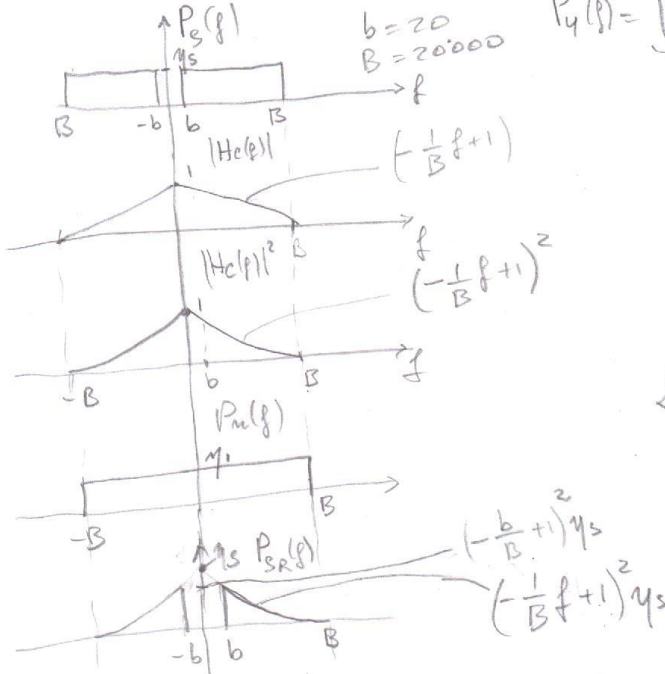
$$\frac{S}{N} = \frac{\frac{5}{6} \cdot 8 \cdot 10^{-4}}{\frac{3}{2} \cdot 4.5 \cdot 10^{-4} + 4 \cdot 2.2 \cdot 10^{-4}} = 0.43$$

$$\left(\frac{S}{N} \right)_{\text{dB}} = 10 \lg_{10} 0.43 = -3.67 \text{ dB}$$

③



$$P_y(f) = \frac{|H_c(f)|^2 P_s(f) + P_n(f)}{P_{SR}(f)}$$



$$P_n^{RMS} = 5 \text{ mV}$$

$$P_s^{RMS} = 20 \text{ mV}$$

$$2 \gamma_s (B-b) = (P_s^{RMS})^2$$

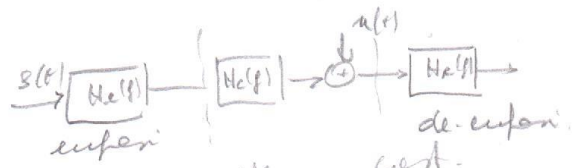
$$\gamma_s = \frac{(P_s^{RMS})^2}{2(B-b)}$$

$$P_{SR} = \int_{-\infty}^{+\infty} P_{SR}(f) df = 2 \int_b^B \gamma_s \left(-\frac{1}{B}f + 1\right)^2 df = 2 \gamma_s \frac{(B-b) \left(-\frac{b}{B} + 1\right)^2}{3}$$

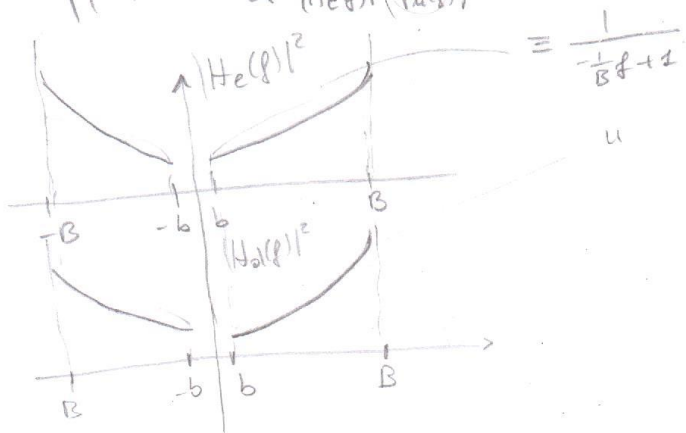
$$= \frac{2 (P_s^{RMS})^2 (B-b) \left(-\frac{b}{B} + 1\right)^2}{3} = \frac{400 \left(-\frac{20}{20000} + 1\right)^2}{3} = 133$$

$$P_n = 25 (\text{mV})^2$$

$$\left(\frac{S}{N}\right) = \frac{P_{SR}}{P_n} = \frac{133}{25} = 5.32 = 7.26 \text{ dB}$$

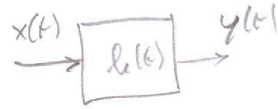


$$\begin{cases} |H_e(s)|^2 = \frac{K \alpha}{|H_o(s)|} \left(\frac{P_u(s)}{P_s(s)} \right)^{1/2} & \text{const.} \\ |H_a(s)|^2 = \frac{K}{\alpha} \frac{1}{|H_o(s)|} \left(\frac{P_s(s)}{P_u(s)} \right)^{1/2} & \text{const.} \end{cases} \quad f \in [b, B]$$



(4)

Tols. II p. 7



$$Y_T(f; t_0) = H(f) X_T(f; t_0)$$

$$P_y(f) = \lim_{T \rightarrow \infty} \lim_{U \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \frac{1}{2U} \int_{-U}^U |Y_T(f; t_0)|^2 dt_0$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \lim_{U \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \frac{1}{2U} \int_{-U}^U |H(f)|^2 |X_T(f; t_0)|^2 dt_0$$

$$= |H(f)|^2 \underbrace{\lim_{T \rightarrow \infty} \lim_{U \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \frac{1}{2U} \int_{-U}^U |X_T(f; t_0)|^2 dt_0}_{P_x(f)} = |H(f)|^2 P_x(f)$$