

UNIVERSITA' DEGLI STUDI DELLA CAMPANIA Luigi Vanvitelli
Dipartimento di Ingegneria
Corso di Laurea in Ingegneria Elettronica e Informatica

Ia Prova Intracorso AA 2023-24

Teoria dei Segnali

Prof. Francesco A. N. Palmieri

lunedì 27 novembre 2023

SOLUZIONI

1. [34pt] Un segnale audio $x(t)$ si propaga in un ambiente riflettente ed è ricevuto come la sovrapposizione

$$y(t) = \frac{1}{3}x(t - \Delta_1) + \frac{1}{9}x(t - \Delta_2) + n(t) \quad (1)$$

dove $x(t)$ è un processo aleatorio SSL avente spettro di potenza

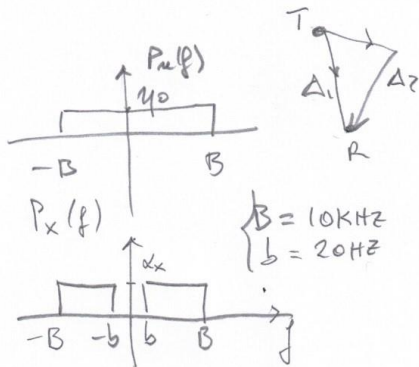
$$P_x(f) = \alpha_x \left(\Pi \left(\frac{f}{2B} \right) - \Pi \left(\frac{f}{2b} \right) \right) \quad (2)$$

($b = 20\text{Hz}$, $B = 10\text{ KHz}$) e $n(t)$ è rumore additivo piatto nella banda $[0, B]$ con spettro di potenza η_0 . Calcolare: (a) la risposta armonica del sistema di propagazione; (b) autocorrelazione e spettro di potenza del segnale ricevuto; (c) il rapporto segnale-rumore.

2. [33 pt] Un segnale $s(t)$ aleatorio SSL con spettro di potenza $P_s(f) = \alpha \Lambda \left(\frac{f}{B} \right)$ modula in AM una portante di ampiezza A a frequenza $f_0 \gg B$ con indice di modulazione k . Al ricevitore al segnale si è aggiunto rumore passa-banda piatto nella banda del segnale modulato avente potenza P_n . Calcolare autocorrelazione e spettro di potenza del segnale ricevuto.

3. [33 pt] Un segnale elettromagnetico ricevuto da una antenna ha uno spettro di potenza passa-banda piatto in $[B_1 B_1]$ e potenza P_s . L'antenna ha guadagno lineare g_A ed è trasparente al segnale. L'antenna preleva dall'ambiente rumore additivo piatto nella banda $[b_1 b_2]$ con $b_1 < B_1$ e $b_2 > B_2$ e potenza P_n , sovrapposto ad una interferenza passa-banda a banda piatta in $[b_3 b_4]$, con $B_1 < b_3 < b_4 < B_2$ e potenza P_i . Proporre un filtro ricevente e calcolare il rapporto segnale-rumore all'uscita del filtro.

1.



$$y(t) = \underbrace{\frac{1}{3} x(t - \Delta_1) + \frac{1}{3} x(t - \Delta_2)}_{X_R(t)} + \underbrace{u(t)}_{M_P(t)}$$

$B = 10 \text{ KHz}$
 $b = 20 \text{ Hz}$

$P_x = (B-b) \alpha_x^2$ (Potenza di $x(t)$)

$$R_x(z) = \int_{-\infty}^{\infty} [P_x(f)] = \int_{-\infty}^{\infty} \left[\alpha_x^2 \Pi\left(\frac{f}{2B}\right) - \alpha_x^2 \Pi\left(\frac{f}{2b}\right) \right]$$

$$= \alpha_x^2 2B \text{ sinc } 2Bz - \alpha_x^2 2b \text{ sinc } 2bz$$

$$R_R(z) = \gamma_0^2 2B \text{ sinc } 2Bz$$

$$h(t) = \frac{1}{3} \delta(t - \Delta_1) + \frac{1}{3} \delta(t - \Delta_2)$$

(a) $H(f) = \frac{1}{3} e^{-j2\pi f \Delta_1} + \frac{1}{3} e^{-j2\pi f \Delta_2}$

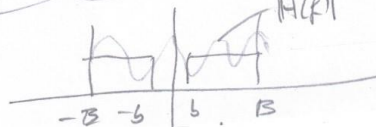
(b) $|H(f)|^2 = H(f) H^*(f) = \left(\frac{1}{3} e^{-j2\pi f \Delta_1} + \frac{1}{3} e^{-j2\pi f \Delta_2} \right) \left(\frac{1}{3} e^{j2\pi f \Delta_1} + \frac{1}{3} e^{j2\pi f \Delta_2} \right)$

$$= \frac{1}{9} + \frac{1}{27} e^{-j2\pi f(\Delta_1 - \Delta_2)} + \frac{1}{27} e^{j2\pi f(\Delta_1 - \Delta_2)} + \frac{1}{81}$$

$$= \frac{1}{9} + \frac{1}{81} + \frac{2}{27} \cos 2\pi f(\Delta_1 - \Delta_2) = \frac{10}{81} + \frac{2}{27} \cos 2\pi f(\Delta_1 - \Delta_2)$$

$$P_{X_R}(f) = |H(f)|^2 P_x(f) = \left(\frac{10}{81} + \frac{2}{27} \cos 2\pi f(\Delta_1 - \Delta_2) \right) \alpha_x^2 \left(\Pi\left(\frac{f}{2B}\right) - \Pi\left(\frac{f}{2b}\right) \right)$$

$$P_{X_R}(f) = P_R(f)$$



La autocorrelazione di $X_R(t)$ possono calcolarsi direttamente come $R_{X_R}(\tau) = E[X_R(t) X_R(t - \tau)]$ oppure come auto-trasformata di $P_{X_R}(f)$:

$$R_{X_R}(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} [|H(f)|^2 P_x(f)] = \int_{-\infty}^{\infty} \left[\left(\frac{10}{81} + \frac{2}{27} e^{-j2\pi f(\Delta_1 - \Delta_2)} + \frac{1}{27} e^{j2\pi f(\Delta_1 - \Delta_2)} \right) P_x(f) \right]$$

$$= R_x(\tau) * \left[\frac{10}{81} \delta(\tau) + \frac{1}{27} \delta(\tau - (\Delta_1 - \Delta_2)) + \frac{1}{27} \delta(\tau + (\Delta_1 - \Delta_2)) \right]$$

$$= \frac{10}{81} R_x(\tau) + \frac{1}{27} R_x(\tau - (\Delta_1 - \Delta_2)) + \frac{1}{27} R_x(\tau + (\Delta_1 - \Delta_2))$$

particolare $R_x(\tau)$ calcolata sopra.

$$P_y(f) = |H(f)|^2 P_x(f) + P_u(f)$$

$$R_y(z) = R_{x_R}(z) + R_u(z)$$

$$(c) \frac{S}{N} = \frac{P_{x_R}}{P_{n_R}} = \frac{\int_b^B \alpha_x \left(\frac{10}{81} + \frac{2}{27} \cos 2\pi f (\Delta_1 - \Delta_2) \right) df}{2B\eta_0}$$

$$= \frac{\alpha_x}{2B\eta_0} \left[\frac{10}{81} (B-b) + \frac{2}{27} \frac{\sin 2\pi f (\Delta_1 - \Delta_2)}{2\pi (\Delta_1 - \Delta_2)} \Big|_b^B \right]$$

$$= \frac{\alpha_x}{2B\eta_0} \left[\frac{10}{81} (B-b) + \frac{\sin 2\pi B (\Delta_1 - \Delta_2) - \sin 2\pi b (\Delta_1 - \Delta_2)}{27 \pi (\Delta_1 - \Delta_2)} \right]$$



z. $s(t) \text{ SSL } P_s(f) = \alpha \Lambda\left(\frac{f}{B}\right)$

$R_s(z) = \alpha B \sin^2 Bz$

$z(t) = A(1 + Ks(t)) \cos 2\pi f_0 t$

$r(t) = z(t) + u(t)$

$R_r(z) = R_z(z) + R_u(z)$ *ricchi incoerenza*

$R_z(t, z) = E [A(1 + Ks(t)) \cos 2\pi f_0 t \cdot A(1 + Ks(t-z)) \cos 2\pi f_0 (t-z)]$

$= A^2 E [1 + K^2 s(t)s(t-z) + Ks(t) + Ks(t-z)] \cos 2\pi f_0 t \cos 2\pi f_0 (t-z)$

le medie $E[s(t)s(t-z)]$ e $E[s(t)]$ sono nulle quindi

$= A^2 (1 + K^2 R_s(z)) \cos 2\pi f_0 t \cos 2\pi f_0 (t-z)$

Il processo è ciclo-stazionario con periodo f_0

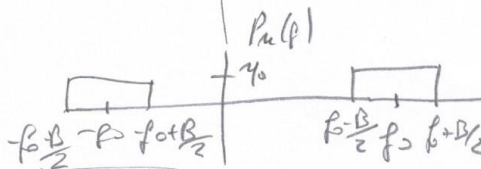
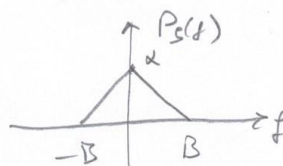
$= A^2 (1 + K^2 R_s(z)) \left(\frac{1}{2} \cos 2\pi f_0 z + \frac{1}{2} \cos 2\pi f_0 (z-t) \right)$

recupero mediante integrazione nel periodo

$\overline{R_z(z)} = \frac{A^2}{2} (1 + K^2 R_s(z)) \cos 2\pi f_0 z$

$\overline{P_z(f)} = \frac{A^2}{4} \delta(f-f_0) + \frac{A^2}{4} \delta(f+f_0) + \frac{K^2}{2} P_s(f-f_0) + \frac{K^2}{2} P_s(f+f_0)$

$\overline{R_r(z)} = \overline{R_z(z)} + R_u(z)$



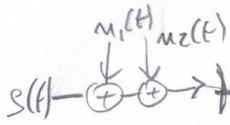
$P_u = 2B\gamma_0$

$\gamma_0 = \frac{P_u}{2B}$

$R_u(z) = \int_{-\infty}^{\infty} [P_u(f)] e^{j2\pi f z} df$
 $= \int_{-\infty}^{\infty} \left[\gamma_0 \left(\pi \frac{f-f_0}{B} + \pi \frac{f+f_0}{B} \right) \right] e^{j2\pi f z} df$

$= \gamma_0 B \sin^2 Bz e^{j2\pi f_0 z} + \gamma_0 B \sin^2 Bz e^{-j2\pi f_0 z}$

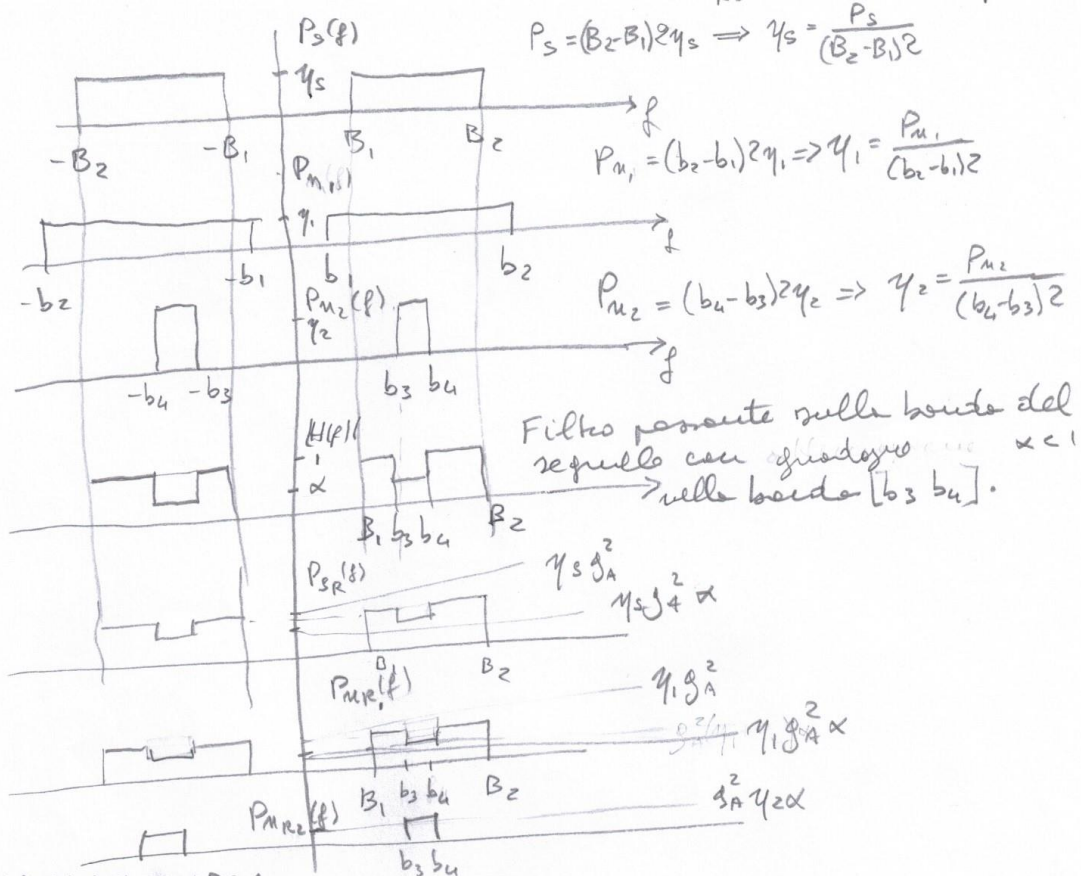
$= \gamma_0 2B \sin^2 Bz \cos 2\pi f_0 z$



3.

$$z(t) = g_A s(t) + g_A m_1(t) + g_A m_2(t)$$

$$y(t) = (h * z)(t) = \underbrace{g_A (h * s)(t)}_{s_R(t)} + \underbrace{g_A (h * m_1)(t) + g_A (h * m_2)(t)}_{m_R(t)}$$



PRIMA DEL FILTRO:

$$\left(\frac{S}{N}\right)_{in} = \frac{P_s}{P_{m_1} + P_{m_2}} = \frac{2 \gamma_s (B_2 - B_1)}{2 \gamma_1 (b_2 - b_1) + 2 \gamma_2 (b_4 - b_3)}$$

DOPO IL FILTRO:

$$P_y(f) = \underbrace{g_A^2 |H(f)|^2 P_s(f)}_{P_{SR}(f)} + \underbrace{g_A^2 |H(f)|^2 P_{m_1}(f) + g_A^2 |H(f)|^2 P_{m_2}(f)}_{P_{MR}(f)}$$

$$\left(\frac{S}{N}\right)_{act} = \frac{g_A^2 (B_2 - B_1) \gamma_s - g_A^2 (b_4 - b_3) \gamma_s (1 - \alpha)}{g_A^2 (B_2 - B_1) \gamma_1 - g_A^2 (b_4 - b_3) \gamma_1 (1 - \alpha) + g_A^2 (b_4 - b_3) \gamma_2 \alpha}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{P_{MR1}} \qquad \underbrace{\hspace{10em}}_{P_{MR2}}$